

Таблица 1

ОСНОВНЫЕ ТЕХНИЧЕСКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ РОБОТОВ

Тип	MPK-25M	MV-3	MPK-46M	BROKK Mini Cut	BROKK-110D	BROKK-330
Изготовитель	МГТУ им. Н.Э.Баумана	Telerob, Германия	МГТУ им. Н.Э.Баумана	Holmhed Systems AG	Holmhed Systems AG	Holmhed Systems AG
<i>Общие характеристики:</i>						
Масса, кг	180	600	650	380 ¹⁾	1400 ¹⁾	4100 ¹⁾
Габаритные размеры при сложенном манипуляторе, мм:						
длина	950	2260 (940) ⁴⁾	2500	1195	2340	1110 (1200) ²⁾
ширина	650	720	1200	600	1110 (1200) ²⁾	1110 (1200) ²⁾
высота	900	1080 (800) ⁴⁾	1800	940	1245	
Скорость движения, км/ч	0...2,0	0...0,7	0...1,5	0...2,0	0...3,5	
Преодолеваемые препятствия:						
подъем, градус	40	40	32		30	30
стенка, м	0,20	0,60	0,25			
Радиус действия (м), при управлении						
по радио				-	200	200
по кабелю	100	100	200 (400)	60	10	63
<i>Транспортный модуль:</i>						
Тип движителя	гусеничный с изменяемой геометрией; 2 полиуретановые гусеницы	гусеничный с изменяемой геометрией; 4 обрезиненные гусеницы	гусеничный с изменяемой геометрией; 2 полиуретановые гусеницы	2 резиновые гусеницы	2 резиновые или металлические гусеницы	2 металлические гусеницы
Тип привода	электромеханический	электромеханический	электромеханический	гидравлический	гидравлический	гидравлический
Система энергообеспечения	аккумулятор	аккумулятор	3-х фазн., 380 В, 50 Гц	3-х фазн., 380 В, 50 Гц	дизельэлектрический агрегат	промышленная сеть или передвижной генератор трехфазного тока 380 В, 50 Гц
<i>Манипулятор:</i>						
Число степеней подвижности	5	5	5	4	4	4
Тип привода	электромеханический	электромеханический	электромеханический	гидравлический	гидравлический	гидравлический
Грузоподъемность, кг						
номинальная	15	20	70	30 ³⁾	150 ³⁾	550 ³⁾
максимальная	25	80	100			
Захватное устройство						
макс. раскрытие, м	0,200	0,300	0,260			
поворот, градус	непрерывно	непрерывно	±180			
<i>Система наблюдения:</i>						
ч/б телекамера	3	3	3	-	1	2
цветная телекамера						
прожектор	3	3	3		2 × 70 Вт	2 × 70 Вт
Длительность непрерывной работы, ч	2		8			

1) Полная масса без навесного инструмента

- 2) В рабочем положении с выдвинутыми опорами
- 3) Наибольшая допустимая масса сменного инструмента
- 4) Без манипулятора, по корпусу, значение в скобках – для сложенных гусениц